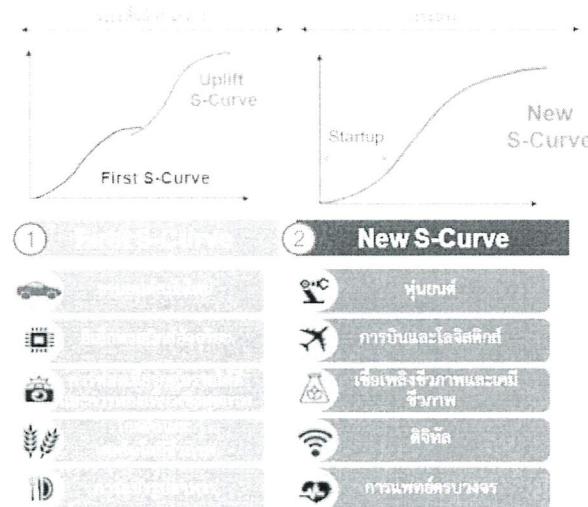


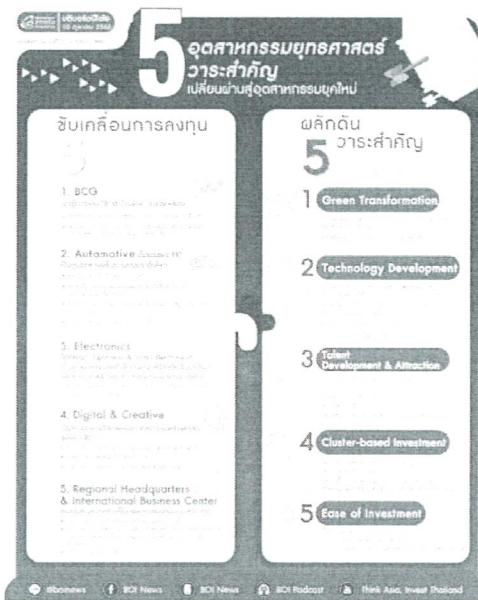
รายละเอียดคุณลักษณะเฉพาะ (Terms of Reference : TOR)
ชุดฝึกปฏิบัติการสถานีขาร์จสำหรับยานยนต์ไฟฟ้า
แขวงวงศ์สว่าง เขตบางซื่อ กรุงเทพมหานคร จำนวน 1 ชุด
(ราคาก่อตัวทั้งหมด 8,456,500 บาท)

1. ความเป็นมา

การพัฒนาของเศรษฐกิจและอุตสาหกรรมในระดับโลกมีการเปลี่ยนแปลงตลอดเวลาจาก ความก้าวหน้า ทางเทคโนโลยี การติดต่อสื่อสาร และการคมนาคมขนส่งที่พัฒนาอย่างรวดเร็ว ส่งผลให้เกิดการ ขยายตัวทาง เศรษฐกิจ การแลกเปลี่ยนข้อมูลข่าวสาร การแลกเปลี่ยนสินค้า และการแลกเปลี่ยนวัฒนธรรม ระหว่างประเทศต่าง ๆ ทั่วโลก กระตุ้นการเปลี่ยนแปลงของโลกและพฤติกรรมการบริโภคที่เปลี่ยนแปลงไปเป็น ปัจจัยสำคัญในการ กำหนดวิสัยทัศน์และยุทธศาสตร์ในการพัฒนาอุตสาหกรรมให้สอดคล้องกับบริบทต่าง ๆ ที่เปลี่ยนแปลงไป ดังนั้นประเทศไทย การกำหนดวิสัยทัศน์และยุทธศาสตร์ในการพัฒนาอุตสาหกรรม ไม่สอดคล้องกับบริบทต่าง ๆ ที่เปลี่ยนแปลงไป ดังนั้นประเทศไทย ได้กำหนดให้มีการ ปรับเปลี่ยนโครงสร้างเศรษฐกิจจากเดิมที่ขึ้นเคลื่อนด้วยการพัฒนา ประสิทธิภาพในการผลิตภาคอุตสาหกรรม ไปสู่ เศรษฐกิจที่ขึ้นเคลื่อนด้วยเทคโนโลยีและนวัตกรรม (Innovation Drive Economy) โดยต้องขับเคลื่อนให้เกิดการ เปลี่ยนแปลงใน 3 มิติที่สำคัญ ได้แก่ 1) เปลี่ยนจากการผลิตสินค้าโภคภัณฑ์ ไปสู่สินค้าเชิงนวัตกรรม 2) เปลี่ยน จากการขับเคลื่อนประเทศไทยด้วยภาคอุตสาหกรรม ไปสู่การขับเคลื่อนด้วยเทคโนโลยี ความคิดสร้างสรรค์ และ นวัตกรรม 3) เปลี่ยนจากการเน้นภาคการผลิตสินค้า ไปสู่การเน้นภาคบริการมากขึ้น โดยเน้นที่ 10 กลุ่ม อุตสาหกรรมดังรูปที่ 1 และ 2



รูปที่ 1 กลุ่มอุตสาหกรรม ในFirst S-Curve และ New S-Curve 10 กลุ่มอุตสาหกรรม



รูปที่ 2 กลุ่มอุตสาหกรรม

ด้วยมหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลพระนคร ตั้งยุทธศาสตร์การพัฒนามหาวิทยาลัยให้สอดคล้องกับยุทธศาสตร์ในการพัฒนาประเทศคือ การมุ่งเข้าไปสู่การเป็น มหาวิทยาลัยนักปฏิบัติมืออาชีพ (Professional University) โดยส่งเสริมการผลิตบัณฑิตนักปฏิบัติมืออาชีพ (Hands-on) ที่คิดเป็น ทำเป็น แก้ปัญหาเป็น ตั้งนี้ คณะวิศวกรรมศาสตร์ได้ทำการปรับปรุง/พัฒนาหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิตให้สอดคล้องกับยุทธศาสตร์การพัฒนาของมหาวิทยาลัย สาขาวิชารรมไฟฟ้า ได้เปิดการเรียนการสอนในหลักสูตรวิชารรมศาสตรบัณฑิตสาขาวิชาชีวกรรมไฟฟ้า ซึ่งมีความสำคัญอย่างมากต่อพัฒนาประเทศไทย 4.0

ปัจจุบันครุภัณฑ์สำหรับจัดการเรียนการสอนด้านไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ มีความจำเป็นต้องปรับตัวให้สอดคล้องกับยุทธศาสตร์ชาติ และ 5 กลุ่มอุตสาหกรรมในอนาคต (New S-Curve) ซึ่งประกอบด้วย

1. หุ่นยนต์เพื่ออุตสาหกรรม (Robotics)
2. อุตสาหกรรมการบินและโลจิสติกส์ (Aviation and Logistics)
3. อุตสาหกรรมดิจิทัล (Digital)
4. อุตสาหกรรมเชื้อมเพลิงชีวภาพและเคมีชีวภาพ (Biofuels and Biochemicals)
5. อุตสาหกรรมการแพทย์ครบวงจร (Medical Hub)

และ 5 อุตสาหกรรมยุทธศาสตร์เพื่อเปลี่ยนผ่านสู่อุตสาหกรรมยุคใหม่ประกอบด้วย

1. BCG
2. Automotive
3. Electronics
4. Digital & Creative
5. Regional Headquarters

Guru

๙๕๖๐ • ๙๖๖✓

J

โดยเฉพาะอย่างยิ่งกลุ่มอุตสาหกรรมของ หุ้นยนต์เพื่ออุตสาหกรรม อุตสาหกรรมการบินและโลจิสติกส์ และ อุตสาหกรรมการแพทย์ครบวงจร และยานยนต์สมัยใหม่ อุตสาหกรรมดังกล่าวล้วนแล้วแต่ต้องอาศัยทักษะทางด้าน ไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์เป็นพื้นฐานในการพัฒนาต่อขององค์ความรู้ต่าง ๆ ซึ่งในเชิงอุตสาหกรรมทักษะทางด้าน ไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ที่จะขาดไม่ได้เลยคือ ทักษะทางด้านอิเล็กทรอนิกส์กำลัง ซึ่งนักศึกษาหลักสูตร วิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า จะต้องได้รับการจัดการเรียนการสอนผ่านการเรียนรู้และปฏิบัติ ก่อนออกสู่สถานประกอบการอย่างไรก็ตาม สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า จึงขอจัดชื่อครุภัณฑ์เพื่อเพิ่มเติมเพื่อใช้ในการสอนทฤษฎีและปฏิบัติ ในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต สาขาวิชาไฟฟ้า เพื่อให้นักศึกษาได้ลงมือฝึกปฏิบัติในเทคโนโลยีที่เป็นปัจจุบัน โดยครอบคลุมทุกคน ตรงตามวัตถุประสงค์การเรียนที่มุ่งเน้นผลิตวิศวกรนักปฏิบัติมืออาชีพ

2. วัตถุประสงค์

2.1. เพื่อพัฒนาทักษะการผลิตวิศวกรนักปฏิบัติมืออาชีพด้านอิเล็กทรอนิกส์กำลังขั้นสูงและเครื่องจักรกล

ไฟฟ้าในระบบยานยนต์ไฟฟ้า เพื่อเพิ่มขีดความสามารถทางความรู้ด้านเทคโนโลยีให้รู้จักคิดวางแผน
ทำงานเชิงปฏิบัติมากขึ้นและเน้นการประยุกต์ใช้งานรวมถึงให้มีการบูรณาการตั้งแต่ผู้ใช้งาน นักวิจัย
และผู้ผลิต สำหรับห้องถินชุมชน

2.2. เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพการเรียนการสอนด้วยเทคโนโลยีสมัยใหม่ด้านอิเล็กทรอนิกส์กำลังขั้นสูงและ
เครื่องจักรกลไฟฟ้าในระบบยานยนต์ไฟฟ้า จากภาคการศึกษาสู่ภาคอุตสาหกรรมเพื่อสนับสนุนและ
ส่งเสริมในการนำผลงานวิจัยและพัฒนานวัตกรรมให้สามารถผลิตสู่เชิงพาณิชย์อย่างมีมาตรฐานใน
ระดับที่เข้มข้นได้จริงไปถึงระดับประเทศและระดับโลก

3. คุณสมบัติผู้เสนอราคา

3.1 มีความสามารถตามกฎหมาย

3.2 ไม่เป็นบุคคลล้มละลาย

3.3 ไม่มoyerห่วงເລີກກິຈການ

3.4 ไม่เป็นบุคคลซึ่งอยู่ระหว่างถูกตรวจสอบหรือทำสัญญา กับหน่วยงานของรัฐ หรือชั่วคราว
เนื่องจากเป็นผู้ที่ไม่ผ่านเกณฑ์การประเมินผลการปฏิบัติงานของผู้ประกอบการตามระเบียบที่รัฐมนตรีว่าการ
กระทรวงการคลังกำหนดตามที่ประกาศเผยแพร่ในระบบเครือข่ายสารสนเทศของกรมบัญชีกลาง

3.5 ไม่เป็นบุคคลซึ่งถูกระบุชื่อไว้ในบัญชีรายชื่อผู้ที่้งงานและได้แจ้งเวียนชื่อให้เป็นผู้ที่้งงานของหน่วยงาน
ของรัฐในระบบเครือข่ายสารสนเทศของกรมบัญชีกลาง ซึ่งรวมถึงนิติบุคคลที่ผู้ที่้งงานเป็นหุ้นส่วนผู้จัดการ
กรรมการผู้ จัดการ ผู้บริหาร ผู้มีอำนาจ สำนักงานในการดำเนินงานในกิจการของนิติบุคคลนั้นด้วย

3.6 มีคุณสมบัติและไม่มีลักษณะต้องห้ามตามที่คณะกรรมการนโยบายการจัดซื้อจัดจ้างและการบริหาร
พัสดุภาครัฐกำหนดในราชกิจจานุเบกษา

3.7 เป็นบุคคลธรรมดายหรือนิติบุคคล ผู้มีอาชีพขายพัสดุที่ประกวดราคาซื้อด้วยวิธีประกวดราคา
อิเล็กทรอนิกส์ดังกล่าว

Sawat

๙๕๖. ๘๖✓

J

3.8 ไม่เป็นผู้มีผลประโยชน์ร่วมกันกับผู้อื่นข้อเสนอรายอื่นที่เข้ายื่นข้อเสนอให้แก่มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลพระนคร ณ วันประการประการราคาอิเล็กทรอนิกส์ หรือไม่เป็นผู้กระทำการจันเป็นการขัดขวางการแข่งขันอย่างเป็นธรรมใน การประกราคาก่อตัวอิเล็กทรอนิกส์ครั้งนี้

3.9 ไม่เป็นผู้ได้รับเอกสารหรือความคุ้มกัน ซึ่งอาจปฏิเสธไม่ยอมขึ้นศาลไทย เนื่องแต่รัฐบาลของผู้อื่นข้อเสนอได้มีคำสั่งให้สละเอกสารหรือความคุ้มกันเข่นว่า

3.10 ผู้อื่นข้อเสนอต้องลงทะเบียนในระบบจัดซื้อจัดจ้างภาครัฐด้วยอิเล็กทรอนิกส์ (Electronic Government Procurement : e - GP) ของกรมบัญชีกลาง

4. รายละเอียดทางเทคนิค

ชุดฝึกปฏิบัติการสถานีชาร์จสำหรับยานยนต์ไฟฟ้า จำนวน 1 ชุด

ประกอบด้วย

- | | |
|---|-------------|
| 1. ชุดปฏิบัติการวิเคราะห์ด้านอิเล็กทรอนิกส์กำลังขั้นสูง | จำนวน 1 ชุด |
| 2. ชุดปฏิบัติการเครื่องจักรกลไฟฟ้าในระบบยานยนต์ไฟฟ้า | จำนวน 1 ชุด |

รายละเอียดที่ 1 ชุดปฏิบัติการวิเคราะห์ด้านอิเล็กทรอนิกส์กำลังขั้นสูง จำนวน 1 ชุด

1.1 รายละเอียดทั่วไป

ชุดทดลองอิเล็กทรอนิกส์กำลัง ออกแบบเพื่อการศึกษา การทดลองภาคปฏิบัติโดยเฉพาะ ประกอบด้วย

- | | |
|--|-------------|
| 1.1.1 ชุดควบคุมเครื่องแปลงผันเอชี-ดีซี และ เอชี-เอชี
(AC - DC and AC - AC Converter Control Unit) | จำนวน 1 ชุด |
| 1.1.2 ชุดควบคุมเครื่องแปลงผันดีซี-ดีซี และ ดีซี-เอชี
(DC - DC and DC - AC Converter Control Unit) | จำนวน 1 ชุด |
| 1.1.3 เครื่องแปลงผันเอชี-ดีซี และ เอชี-เอชี
(AC - DC and AC - AC Converter) | จำนวน 1 ชุด |
| 1.1.4 เครื่องแปลงผันเอชี-เอชี (AC - AC Converter) | จำนวน 1 ชุด |
| 1.1.5 เครื่องแปลงผันดีซี-ดีซี (DC - DC Converter) | จำนวน 1 ชุด |
| 1.1.6 เครื่องแปลงผันดีซี-เอชี (DC - AC Converter) | จำนวน 1 ชุด |
| 1.1.7 เครื่องปรับความเร็ว robomotor (Variable Speed Drive) | จำนวน 1 ชุด |

1.2 รายละเอียดทางเทคนิค

1.2.1 ชุดควบคุมเครื่องแปลงผันเอชี-ดีซี และ เอชี-เอชี

(AC - DC and AC - AC Converter Control Unit) จำนวน 1 ชุด

มีรายละเอียดดังต่อไปนี้

1.2.1.1 เป็นชุดกำหนดสัญญาณเกตสำหรับสวิตซ์สารกึ่งตัวนำในงานอิเล็กทรอนิกส์กำลัง สามารถเลือก



กำหนดสัญญาณขับเกตเพื่อขับ(es)ชี(o)ร์ได้ อย่างน้อย 12 สัญญาณ หรือเลือกกำหนด
สัญญาณ

ขับเกตไอจีบีทีหรือมอสเฟต อย่างน้อย 6 สัญญาณ

1.2.1.2 สัญญาณขับเกต(es)ชี(o)ร์หรือไทรแอค มีคุณสมบัติดังต่อไปนี้

1.2.1.2.1 ขับเกต(es)ชี(o)ร์ได้ 4 ตัว แบบเฟสเดี่ยว

1.2.1.2.2 ขับเกต(es)ชี(o)ร์ได้ 6 ตัว แบบสามเฟส

1.2.1.2.3 ขับเกต(es)ชี(o)ร์ได้ 8 ตัว แบบเฟสเดี่ยว แบบคอนเวอร์เตอร์คู่

1.2.1.2.4 ขับเกต(es)ชี(o)ร์ได้ 12 ตัว แบบสามเฟส แบบคอนเวอร์เตอร์คู่

1.2.1.2.5 ขับเกตไทรแอค ได้ 1 ตัว แบบเฟสเดี่ยว

1.2.1.2.6 ขับเกตไทรแอค ได้ 3 ตัว แบบสามเฟส

1.2.1.3 การควบคุมสัญญาณขับเกต(es)ชี(o)ร์

1.2.1.3.1 สัญญาณเกตแบบเฟสเดี่ยว ปรับแบบพัลส์เดี่ยว และพัลส์ความถี่สูง

1.2.1.3.2 สัญญาณเกตแบบเฟสเดี่ยว ปรับมุ่งได้ 5 – 175 องศา หรือกว้างกว่า

1.2.1.3.3 สัญญาณเกตแบบสามเฟส ปรับแบบพัลส์เดี่ยว และพัลส์คู่

1.2.1.3.4 สัญญาณเกตแบบสามเฟส ปรับมุ่งได้ 5 – 115 องศา หรือกว้างกว่า

1.2.1.4 พังก์ชันการใช้งานสัญญาณขับเกต(es)ชี(o)ร์ สำหรับวงจรอย่างน้อยดังต่อไปนี้

1.2.1.4.1 วงจรเรียงกระแสควบคุมได้เฟสเดี่ยว

1.2.1.4.2 วงจรเรียงกระแสควบคุมได้สามเฟส

1.2.1.4.3 การขับเคลื่อนมอเตอร์กระแสตรงแบบสี่คิวอดรันต์

1.2.1.4.4 วงจรเรียงกระแสควบคุมได้สามเฟสแบบ 12 พัลส์

1.2.1.4.5 วงจรอควบคุมแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับเฟสเดี่ยว

1.2.1.4.6 วงจรอควบคุมแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับสามเฟส

1.2.1.4.7 ไซโคลคอนเวอร์เตอร์

1.2.1.5 สัญญาณขับเกตไอจีบีทีหรือมอสเฟต มีคุณสมบัติดังต่อไปนี้

1.2.1.5.1 ขับเกตไอจีบีทีหรือมอสเฟต ได้ 4 ตัว แบบวงจรินเวอร์เตอร์เฟสเดี่ยว

1.2.1.5.2 ขับเกตไอจีบีทีหรือมอสเฟต ได้ 6 ตัว แบบวงจรินเวอร์เตอร์สามเฟส

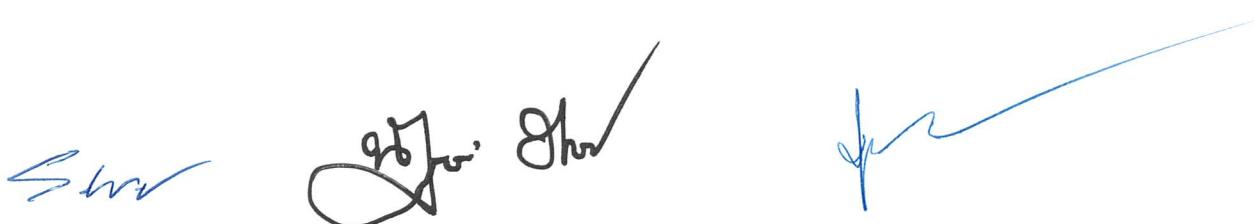
1.2.1.5.3 ขับเกตไอจีบีทีหรือมอสเฟต ได้ 1 ตัว แบบดีซี-ดีซีคอนเวอร์เตอร์

1.2.1.6 การควบคุมสัญญาณขับเกตไอจีบีที

1.2.1.6.1 ปรับค่าดิวตี้ไซเคิล : 5 – 95 % หรือกว้างกว่า (สำหรับ chopper)

1.2.1.6.2 ปรับค่าความถี่สวิตช์ : 20 – 40 กิโลเฮิรตซ์ หรือกว้างกว่า (สำหรับ chopper)

1.2.1.6.3 ปรับค่าความถี่สวิตช์ : 50 – 60 กิโลเฮิรตซ์ หรือกว้างกว่า (สำหรับ boost)



1.2.1.6.4 ปรับค่าความถี่สวิตซ์ : 1.5 – 10 กิโลเฮิรตซ์ หรือกว้างกว่า (สำหรับ sine PWM

inverter)

1.2.1.6.5 ปรับค่าความถี่เอาต์พุต : 5 – 95 เฮิรตซ์ หรือกว้างกว่า (สำหรับ inverter-Sine PWM)

1.2.1.7 พังก์ชันการใช้งานสัญญาณขับเกต์ไอจีบีทีหรือมอเตอร์ สำหรับวงจรอย่างน้อยดังต่อไปนี้

1.2.1.7.1 บักคอนเวอร์เตอร์, วงจรดีซีซูปเปอร์

1.2.1.7.2 บูสต์, ซีพิก คอนเวอร์เตอร์

1.2.1.7.3 อินเวอร์เตอร์ไฟฟ้าเดียว ชนิดรูปคลื่นสี่เหลี่ยม

1.2.1.7.4 อินเวอร์เตอร์ไฟฟ้าเดียว ชนิดรูปคลื่นไซน์ฟิตดับเบลยูเอ็ม

1.2.1.7.5 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิดรูปคลื่นหกขั้น

1.2.1.7.6 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิดไซน์ฟิตดับเบลยูเอ็ม

1.2.1.7.7 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิดไซน์ฟิตดับเบลยูเอ็ม - V/F

1.2.1.7.8 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิด Space Vector

1.2.1.8 การแสดงผล

1.2.1.8.1 จอแอลซีดี ขนาด 4x20 อักษร จำนวนอย่างน้อย 2 จอ หรือมากกว่า

1.2.1.8.2 แสดงผลอย่างน้อยดังต่อไปนี้ ชนิดวงจรหรือคอนเวอร์เตอร์ที่ทดลอง, ความถี่ สวิตซ์,

ความถี่เอาต์พุต, ค่าตัวต้านทานเดลขับเกต์ไอจีบีที, มุมจุดชนวนเกตเอดซีอาร์,
ความเร็วรอบ

มอเตอร์, ค่า Kp, Ki, Kd

1.2.1.9 การเชื่อมต่อภายนอก

1.2.1.9.1 การเชื่อมต่อคอมพิวเตอร์ : USB port สำหรับแสดงสัญญาณ set value
(setpoint)

1.2.1.9.2 Process value (motor speed) , manipulate value

1.2.1.9.3 ขั้วรับเซนเซอร์วัดความเร็วรอบมอเตอร์

1.2.1.9.4 ขั้วรับสัญญาณแรงดัน Synchronize

1.2.1.10 การควบคุมแบบพีไอดี

1.2.1.10.1 ปรับค่า Kp (proportional) : 1 - 1000 หรือกว้างกว่า

1.2.1.10.2 ปรับค่า Ki (integral) : 1 - 1000 หรือกว้างกว่า

1.2.1.10.3 ปรับค่า Kd (derivative) : 1 - 1000 หรือกว้างกว่า

1.2.1.10.4 พังก์ชันควบคุม : PID control , open loop control (manual)

S-HW

05/05/89 ✓

AP

1.2.1.11 อุปกรณ์เครื่องมือวัด ประกอบด้วย

1.2.1.11.1 ดิจิทัลมัลติมิเตอร์ (Digital multimeter) จำนวน 1 ตัว

1.2.1.11.2 เครื่องวัดความเร็วรอบ (Tachometer) จำนวน 1 ตัว

1.2.1.11.3 โพรบวัดรูปคลื่นกระแส (AC-DC Current clamp probe) จำนวน 1 ตัว

1.2.2 ชุดควบคุมเครื่องแปลงผันดีซี-ดีซี และ ดีซี-ເອົ້າ

(DC - DC and DC - AC Converter Control Unit)

จำนวน 1 ชุด

มีรายละเอียดดังต่อไปนี้

1.2.2.1 เป็นชุดกำเนิดสัญญาณเกตสำหรับสวิตช์สารกึ่งตัวนำในงานอิเล็กทรอนิกส์กำลังสามารถเลือก

กำเนิดสัญญาณขับเกตໄອຈີບີທີ່ຫົ້ວມອສເຟັດ ອຍ່າງນ້ອຍ 6 ສัญญาณ ທີ່ຫົ້ວເລືອກກຳນົດສัญญาณ

ขับเกตເພື່ອขັບເອສຊື້ອາຣີໄດ້ ອຍ່າງນ້ອຍ 12 ສัญญาณ

1.2.2.2 ສัญญาณขับเกตໄອຈີບີທີ່ຫົ້ວມອສເຟັດ ມີຄຸນສມບັດິດຕໍ່ໄປນີ້

1.2.2.2.1 ขັບເກດໄອຈີບີທີ່ຫົ້ວມອສເຟັດ ໄດ້ 4 ຕັວ ແບບວງຈອນເວອົງເຕຼອຮົ່ວເຟເດືອຍ

1.2.2.2.2 ขັບເກດໄອຈີບີທີ່ຫົ້ວມອສເຟັດ ໄດ້ 6 ຕັວ ແບບວງຈອນເວອົງເຕຼອຮົ່ວສາມເຟ

1.2.2.2.3 ขັບເກດໄອຈີບີທີ່ຫົ້ວມອສເຟັດ ໄດ້ 1 ຕັວ ແບບດີ-ຊື່-ດີ-ຄອນເວອົງເຕຼອຮົ່ວ

1.2.2.3 ກາຮຄວບຄຸມສัญญาณຂັບເກດໄອຈີບີທີ່

1.2.2.3.1 ປັບຄ່າດົວດີ່ໃໝ່ເຄີລ : 5 – 95 % ທີ່ຫົ້ວກ້າງກວ່າ (ສໍາຫັບ chopper)

1.2.2.3.2 ປັບຄ່າຄວາມຖືສົວິຕ໌ : 20 – 40 ກິໂລເຂີຣດູ໌ ທີ່ຫົ້ວກ້າງກວ່າ (ສໍາຫັບ chopper)

1.2.2.3.3 ປັບຄ່າຄວາມຖືສົວິຕ໌ : 50 – 60 ກິໂລເຂີຣດູ໌ ທີ່ຫົ້ວກ້າງກວ່າ (ສໍາຫັບ boost)

1.2.2.3.4 ປັບຄ່າຄວາມຖືສົວິຕ໌ : 1.5 – 10 ກິໂລເຂີຣດູ໌ ທີ່ຫົ້ວກ້າງກວ່າ (ສໍາຫັບ sine

PWM

inverter)

1.2.2.3.5 ປັບຄ່າຄວາມຖືເອາດົດ : 5 – 95 ເເଇຣດູ໌ ທີ່ຫົ້ວກ້າງກວ່າ (ສໍາຫັບ inverter-Sine
PWM)

1.2.2.4 ພັກໜ້າກາຮໃຊ້ງານສัญญาณຂັບເກດໄອຈີບີທີ່ຫົ້ວມອສເຟັດ ສໍາຫັບວົງຈອຍຢ່າງນ້ອຍດັ່ງຕໍ່ໄປນີ້

1.2.2.4.1 ບັກຄອນເວອົງເຕຼອຮົ່ວ, ວຈຈະດີ-ຊື່-ຂອປເປົອຮົ່ວ

1.2.2.4.2 ນູ້ສ, ຊື່ພິກ ຄອນເວອົງເຕຼອຮົ່ວ

1.2.2.4.3 ອິນເວອົງເຕຼອຮົ່ວເຟເດືອຍ ຈົນດຽວປົກລື່ອນສື່ເໜີ່ຍ

1.2.2.4.4 ອິນເວອົງເຕຼອຮົ່ວເຟເດືອຍ ຈົນດຽວປົກລື່ອນໄໝ້ນິ້ນພຶດັບເບີລູ່ເອັມ

1.2.2.4.5 ອິນເວອົງເຕຼອຮົ່ວສາມເຟ ຈົນດຽວປົກລື່ອນທົກຂັ້ນ

1.2.2.4.6 ອິນເວອົງເຕຼອຮົ່ວສາມເຟ ຈົນດີໃໝ່ນພຶດັບເບີລູ່ເອັມ



1.2.2.4.7 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิดไฮน์ฟีดับเบลยูเอ็ม - V/F

1.2.2.4.8 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิด Space Vector

1.2.2.5 สัญญาณขับเกตເອສີ້ອເວົ້າ ອໍານວຍໄທຣແກຄ ມີຄຸນສມບັດຕັ້ງຕ່ອໄປນີ້

1.2.2.5.1 ขັບເກຕເອສີ້ອເວົ້າ ໄດ້ 4 ດ້ວ ແບບເຟເດືຍວ

1.2.2.5.2 ขັບເກຕເອສີ້ອເວົ້າ ໄດ້ 6 ດ້ວ ແບບສາມເຟສ

1.2.2.5.3 ขັບເກຕເອສີ້ອເວົ້າ ໄດ້ 8 ດ້ວ ແບບເຟເດືຍວ ແບບຄອນເວອົ່ວເຕົກ

1.2.2.5.4 ขັບເກຕເອສີ້ອເວົ້າ ໄດ້ 12 ດ້ວ ແບບສາມເຟສ ແບບຄອນເວອົ່ວເຕົກ

1.2.2.5.5 ขັບເກຕໄທຣແກຄ ໄດ້ 1 ດ້ວ ແບບເຟເດືຍວ

1.2.2.5.6 ขັບເກຕໄທຣແກຄ ໄດ້ 3 ດ້ວ ແບບສາມເຟສ

1.2.2.6 ກາຮຄວບຄຸມສັງຄູານຂັບເກຕເອສີ້ອເວົ້າ

1.2.2.6.1 ສັງຄູານເກຕແບບເຟເດືຍວ ປັບແບບພັລສີເດືຍວ ແລະພັລສີຄວາມຄືສູງ

1.2.2.6.2 ສັງຄູານເກຕແບບເຟເດືຍວ ປັບມຸມໄດ້ 5 – 175 ອົງສາ ອໍານວຍກ່າວກວ່າ

1.2.2.6.3 ສັງຄູານເກຕແບບສາມເຟສ ປັບແບບພັລສີເດືຍວ ແລະພັລສີຄຸ່ງ

1.2.2.6.4 ສັງຄູານເກຕແບບສາມເຟສ ປັບມຸມໄດ້ 5 – 115 ອົງສາ ອໍານວຍກ່າວກວ່າ

1.2.2.7 ພັກ්ຫັນກາຮໃຊ້ຈຳສັງຄູານຂັບເກຕເອສີ້ອເວົ້າ ສໍາຫຼວງຈຽຍຢ່າງນ້ອຍດັ່ງຕ່ອໄປນີ້

1.2.2.7.1 ວົງຈາຮເຮັງກະແສຄວບຄຸມໄດ້ເຟເດືຍວ

1.2.2.7.2 ວົງຈາຮເຮັງກະແສຄວບຄຸມໄດ້ສາມເຟສ

1.2.2.7.3 ກາຮຂັບເຄື່ອນນົມອເຕົກກະແສດຮຽນແບບສີຄວອດຮັນດົກ

1.2.2.7.4 ວົງຈາຮເຮັງກະແສຄວບຄຸມໄດ້ສາມເຟສແບບ 12 ພັລສີ

1.2.2.7.5 ວົງຈາຮຄວບຄຸມແຮງດັນໄຟຟ້າກະແສສລັບເຟສເດືຍວ

1.2.2.7.6 ວົງຈາຮຄວບຄຸມແຮງດັນໄຟຟ້າກະແສສລັບສາມເຟສ

1.2.2.7.7 ໄຟໂຄລຄອນເວອົ່ວເຕົກ

1.2.2.8 ກາຮແສດງຜລ

1.2.2.8.1 ຈອແອລຊື້ດີ ຂານາດ 4x20 ອັກໜ່າຮ ຈຳນວນອ່າງນ້ອຍ 2 ຈອ ອໍານວຍດີກວ່າ

1.2.2.8.2 ແສດງຜລອ່າງນ້ອຍດັ່ງຕ່ອໄປນີ້ ຂັດວັງຈາຮທີ່ອົງການເວອົ່ວເຕົກທີ່ກົດລອງ, ຄວາມຄືສົງເວົ້າ

ຄວາມຄືເອາດົດພຸດ, ດຳວິວດີ້ໄຟເຄີລຂັບເກຕໄອຟຟັບ, ມຸນຈຸດໜວນເກຕເອສີ້ອເວົ້າ,

ຄວາມເຮົວອັບ

ມອເຕົກ, ດ້ວ Kp, Ki, Kd

1.2.2.9 ກາຮເຊື່ອມຕ່ອງກາຍນອກ

1.2.2.9.1 ກາຮເຊື່ອມຕ່ອງກາຍນອກ : USB port ສໍາຫຼວງແສດງສັງຄູານ set value
(setpoint)



Process value (motor speed), manipulate value

1.2.2.9.2 ขั้วรับเซนเซอร์วัดความเร็วรอบมอเตอร์

1.2.2.9.3 ขั้วรับสัญญาณแรงดัน Synchronize

1.2.2.10 การควบคุมแบบพิโอดี

1.2.2.10.1 ปรับค่า Kp (proportional) : 1 - 1000 หรือกว้างกว่า

1.2.2.10.2 ปรับค่า Ki (integral) : 1 - 1000 หรือกว้างกว่า

1.2.2.10.3 ปรับค่า Kd (derivative) : 1 - 1000 หรือกว้างกว่า

1.2.2.10.4 พังก์ชันควบคุม : PID control , open loop control (manual)

1.2.2.11 อุปกรณ์เครื่องมือวัด ประกอบด้วย

1.2.2.11.1 ดิจิทัลมัลติมิเตอร์ (Digital multimeter) จำนวน 1 ตัว

- เป็นเครื่องวัดไฟฟ้าชนิดดิจิทัลแบบพกพา

- มีหน้าจอ LCD พร้อมแสดงผลไม่น้อยกว่า 6,000 counts

- แรงดัน DC: สูงสุดไม่ต่ำกว่า 600V

- แรงดัน AC: สูงสุดไม่ต่ำกว่า 600V

- กระแส DC/AC: สูงสุดไม่ต่ำกว่า 10A

- ความต้านทาน: ไม่ต่ำกว่า $60 \text{ M}\Omega$

- ความจุ: สูงสุดไม่ต่ำกว่า 10 mF

- ความถี่: สูงสุดไม่ต่ำกว่า 10 MHz

1.2.2.11.2 เครื่องวัดความเร็วรอบ (Tachometer) จำนวน 1 ตัว

- ย่านวัด 10 ถึง 99,999 RPM หรือดีกว่า

- ความแม่นยำ $\pm(0.04\%)$ หรือดีกว่า

- ระยะวัด 50-200 มม. หรือดีกว่า

- หน้าจอ LCD มี Backlight หรือดีกว่า

- บันทึกค่า Max, Min ได้

1.2.2.11.3 โพรบวัดรูปคลื่นกระแส (AC-DC Current clamp probe) จำนวน 1 ตัว

- เป็น Clamp วัดกระแสไฟฟ้าที่สามารถต่อเข้ากับ Oscilloscope ผ่านทาง

BNC

Connector เพื่อวัด Current Waveforms

- สามารถวัดกระแสได้ทั้ง AC และ DC ที่ Bandwidth สูงสุดไม่น้อยกว่า

20kHz

- อัตราส่วนการวัด $1\text{mV}/10\text{mA}$ และ $1\text{mV}/100\text{mA}$ หรือดีกว่า



- สามารถวัดกระแสไฟฟ้าได้ตั้งแต่ 20mA ถึง 65A หรือดีกว่า

1.2.3 เครื่องแปลงผัน เอชี-ดีซี และ เอชี-เอชี

1.2.3.1 เครื่องแปลงผันเอชี-ดีซี และ เอชี-เอชี ใช้ระบบไฟฟ้าเฟสเดียวและสามเฟส สามารถทดลอง

วงจรเรียงกระแสด้วยไดโอด วงจรเรียงกระแสควบคุมได้ วงจรควบคุมแรงดันไฟฟ้า
กระแสสลับ

1.2.3.2 แหล่งจ่ายแรงดันสามเฟส แรงดันไม่ต่ำกว่า 19 โวลต์ กระแสไม่ต่ำกว่า 4 แอมป์

1.2.3.3 แหล่งจ่ายแรงดันสามเฟส แรงดันไม่ต่ำกว่า 9 โวลต์ กระแสไม่ต่ำกว่า 4 แอมป์

1.2.3.4 เอสซีอาร์ : พิกัดไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ ไม่ต่ำกว่า 12 แอมป์ จำนวน 6 ตัว

1.2.3.5 ไทรแอค : พิกัดไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ ไม่ต่ำกว่า 12 แอมป์ จำนวน 3 ตัว

1.2.3.6 ไดโอด : พิกัดไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ ไม่ต่ำกว่า 5 แอมป์ จำนวน 7 ตัว

1.2.3.7 โหลดตัวต้านทาน : พิกัดไม่ต่ำกว่า 18 โวท์ 100 วัตต์ จำนวน 3 ตัว

1.2.3.8 โหลดตัวเหนี่ยวนำ : พิกัดไม่ต่ำกว่า 15 มิลลิเอนรี 2 แอมป์ จำนวน 1 ตัว

1.2.3.9 โหลดตัวเก็บประจุ : พิกัดไม่ต่ำกว่า 160 ไมโครฟารัด 100 โวลต์ จำนวน 1 ตัว

1.2.3.10 โหลดมอเตอร์กระแสตรง : มอเตอร์กระแสตรงแบบแม่เหล็กถาวร

1.2.3.10.1 พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 24 โวลต์ดีซี

1.2.3.10.2 ความเร็วรอบไม่ต่ำกว่า 2000 รอบต่อนาที

1.2.3.10.3 มีเซนเซอร์วัดความเร็วรอบ

1.2.3.10.4 มีเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรงจำลองเป็นโหลดของมอเตอร์กระแสตรง

1.2.3.11 ใบงานการทดลอง หัวข้ออย่างน้อยดังต่อไปนี้

1.2.3.11.1 วงจรเรียงกระแสแบบครึ่งคลื่นไฟฟ้าเดียว

1.2.3.11.2 วงจรเรียงกระแสแบบเต็มคลื่นกับหม้อแปลงมีจุดต่อกลางไฟฟ้าเดียว

1.2.3.11.3 วงจรเรียงกระแสแบบบริดจ์ไฟฟ้าเดียว

1.2.3.11.4 วงจรเรียงกระแสแบบครึ่งคลื่นสามเฟส

1.2.3.11.5 วงจรเรียงกระแสแบบบริดจ์สามเฟส

1.2.3.11.6 วงจรเรียงกระแสควบคุมได้แบบครึ่งคลื่นไฟฟ้าเดียว

1.2.3.11.7 วงจรเรียงกระแสควบคุมได้แบบเต็มคลื่นกับหม้อแปลงมีจุดต่อกลางไฟฟ้าเดียว

1.2.3.11.8 วงจรเรียงกระแสควบคุมได้แบบบริดจ์ไฟฟ้าเดียว

1.2.3.11.9 วงจรเรียงกระแสควบคุมได้แบบครึ่งคลื่นสามเฟส

1.2.3.11.10 วงจรเรียงกระแสควบคุมได้แบบบริดจ์สามเฟส

1.2.3.11.11 วงจรควบคุมแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับไฟฟ้าเดียวด้วยเอสซีอาร์

1.2.3.11.12 วงจรควบคุมแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับไฟฟ้าเดียวด้วยไทรแอค

G.hw

กฤษ. สห

พ.

1.2.3.11.13 วงจรควบคุมแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับสามเฟสด้วยเอสซีอาร์ โหลดต่อแบบ
สตาร์

1.2.3.11.14 วงจรควบคุมแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับสามเฟสด้วยไทรแอค โหลดต่อแบบ
เดลต้า

1.2.3.11.15 การขับมอเตอร์กระแสตรงด้วยวงจรเรียงกระแสควบคุมได้เฟสเดียวด้วย
PID control

1.2.3.11.16 การขับมอเตอร์กระแสตรงด้วยวงจรเรียงกระแสควบคุมได้สามเฟสด้วย
PID control

1.2.4 เครื่องแปลงผัน เอช-เอช

1.2.4.1 เครื่องแปลงผัน เอช-เอช (AC - AC Converter) ใช้ระบบไฟฟ้าสามเฟส สามารถทดลอง
แปลง

ผันเอช เป็นเอช ได้ เช่น ไซโคลคอนเวอร์เตอร์ สามารถทดลองแบบคอนเวอร์เตอร์คู่ใน
วงจรเรียง

กระแสควบคุมได้ และการขับเคลื่อนมอเตอร์กระแสตรงแบบสี่ขั้วдовant

1.2.4.2 แหล่งจ่ายแรงดัน : สามเฟสแบบเดลต้าแรงดันไม่ต่ำกว่า 15 โวลต์ กระแสไม่ต่ำกว่า 2
แอมเปอร์

1.2.4.3 แหล่งจ่ายแรงดัน : สามเฟสแบบสตาร์แรงดันไม่ต่ำกว่า 15 โวลต์ กระแสไม่ต่ำกว่า 2
แอมเปอร์

1.2.4.4 แหล่งจ่ายแรงดัน : เฟสเดียว แรงดันไม่ต่ำกว่า 18 โวลต์ กระแสไม่ต่ำกว่า 4 แอมเปอร์

1.2.4.5 เอสซีอาร์ : พิกัดไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ ไม่ต่ำกว่า 15 แอมเปอร์ จำนวน 18 ตัว

1.2.4.6 ไดโอด : พิกัดไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ ไม่ต่ำกว่า 5 แอมเปอร์ จำนวน 1 ตัว

1.2.4.7 โหลดตัวด้านหน้า : พิกัดไม่ต่ำกว่า 18 โอม 60 วัตต์ จำนวน 2 ตัว

1.2.4.8 โหลดตัวหนีบหนา : พิกัดไม่ต่ำกว่า 10 มิลลิเอนรี จำนวน 1 ตัว

1.2.4.9 แสดงผลความต้องการ : แหล่งจ่ายไฟฟ้าแรงดันคงที่ กระแสไม่ต่ำกว่า 15 โวลต์

1.2.4.10 มอเตอร์กระแสตรง : แบบแม่เหล็กถาวร พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 24 โวลต์ดีซี ความเร็ว

รอบ

ไม่ต่ำกว่า 2000 รอบต่อนาที, flywheel

1.2.4.11 ใบงานการทดลอง อย่างน้อยดังต่อไปนี้

1.2.4.11.1 ไซโคลคอนเวอร์เตอร์ เฟสเดียว-เฟสเดียว

1.2.4.11.2 ไซโคลคอนเวอร์เตอร์ สามเฟส-เฟสเดียว

S.M.

๙๕๗๖. ๓๒๘

ก. ว.

- 1.2.4.11.3 วงศ์เรียงกระแสควบคุมได้เฟสเดียว
- 1.2.4.11.4 วงศ์เรียงกระแสควบคุมได้สามเฟส
- 1.2.4.11.5 วงศ์เรียงกระแสควบคุมได้สามเฟสแบบ 12 พัลส์
- 1.2.4.11.6 การขับเคลื่อนมอเตอร์กระแสตรงแบบพีไอดี ด้วยวงศ์เรียงกระแสควบคุมได้เฟส

เดียว

1.2.4.11.7 การขับเคลื่อนมอเตอร์กระแสตรงแบบพีไอดี ด้วยวงศ์เรียงกระแสควบคุมได้สามเฟส

1.2.4.11.8 การขับเคลื่อนมอเตอร์กระแสตรงแบบสี่ดาวดรันต์ ด้วยวงศ์เรียงกระแสควบคุมได้

เฟสเดียว

1.2.4.11.9 การขับเคลื่อนมอเตอร์กระแสตรงแบบสี่ดาวดรันต์ ด้วยวงศ์เรียงกระแสควบคุมได้

สามเฟส

1.2.5 เครื่องแปลงผัน ดีซี-ดีซี

1.2.5.1 เครื่องแปลงผัน ดีซี-ดีซี ประกอบด้วยวงจรบักดอนเวอร์เตอร์ วงศ์ดีซีชูปเบอร์ และวงจร อินเวอร์เตอร์สามเฟส

1.2.5.2 แหล่งจ่าย : พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 24 โวลต์ดีซี, ไม่ต่ำกว่า 240 วัตต์ จำนวน 2 ชุด

1.2.5.3 ไอดีบีที : พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ 10 แอมป์ จำนวน 7 ตัว

1.2.5.4 มอสเฟต : พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ 10 แอมป์ จำนวน 1 ตัว

1.2.5.5 ไอดีโอด : พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ 5 แอมป์ จำนวน 2 ตัว

1.2.5.6 ตัวเก็บประจุ : พิกัดไม่ต่ำกว่า 160 ไมโครฟารัด 100 โวลต์ จำนวน 1 ตัว

1.2.5.7 โหลดตัวด้านหน้า : ขนาดไม่ต่ำกว่า 8 โอห์ม 20 วัตต์ จำนวน 1 ตัว

1.2.5.8 โหลดตัวด้านหน้า : ขนาดไม่ต่ำกว่า 20 โอห์ม 20 วัตต์ จำนวน 1 ตัว

1.2.5.9 โหลดตัวด้านหน้า : ขนาดไม่ต่ำกว่า 28 โอห์ม 20 วัตต์ จำนวน 4 ตัว

1.2.5.10 โหลดตัวเหนี่ยวนำ : ขนาดไม่ต่ำกว่า 10 มิลลิเคนวี จำนวน 4 ตัว

1.2.5.11 โหลดมอเตอร์กระแสตรง : มอเตอร์กระแสตรงแบบแม่เหล็กถาวร

1.2.5.11.1 พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 24 โวลต์ดีซี

1.2.5.11.2 ความเร็วรอบไม่ต่ำกว่า 2000 รอบต่อนาที

1.2.5.11.3 มีเซนเซอร์วัดความเร็วรอบ

1.2.5.11.4 มีเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรงจำลองเป็นโหลดของมอเตอร์กระแสตรง

1.2.5.12 ใบงานการทดลอง อย่างน้อยดังต่อไปนี้

S.W.

พญ. สุวิทย์

นาย

1.2.5.12.1 วงจรดีซีชอปเปอร์

1.2.5.12.2 บักคอนเวอร์เตอร์

1.2.5.12.3 การขับมอเตอร์กระแสตรงด้วยวงจรชอปเปอร์ด้วย PID control

1.2.5.12.4 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิดรูปคลื่นหกขั้น

1.2.5.12.5 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิดไชน์ฟีดบับเบิลยูเอ็ม

1.2.5.12.6 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิดไชน์ฟีดบับเบิลยูเอ็ม - V/F

1.2.5.12.7 อินเวอร์เตอร์สามเฟส ชนิด Space Vector

1.2.6 เครื่องแปลงผัน ดีซี-เอซี

1.2.6.1 เครื่องแปลงผัน ดีซี-เอซี สามารถทดลองวงจร อินเวอร์เตอร์เฟสเดียว และวงจรบุสคอนเวอร์เตอร์,

วงจรซีพิกคอนเวอร์เตอร์

1.2.6.2 แหล่งจ่าย : พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 12 โวลต์ดีซี, ไม่ต่ำกว่า 240 วัตต์ จำนวน 1 ชุด

1.2.6.3 แหล่งจ่าย : พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 24 โวลต์ดีซี, ไม่ต่ำกว่า 240 วัตต์ จำนวน 1 ชุด

1.2.6.4 ไอลีบีที : พิกัดแรงดันไม่ต่ำ 400 โวลต์ 10 แอมป์ จำนวน 2 ตัว

1.2.6.5 มอสเฟต : พิกัดแรงดันไม่ต่ำกว่า 400 โวลต์ 10 แอมป์ จำนวน 4 ตัว

1.2.6.6 ไดโอด : พิกัดแรงดันไม่ต่ำ 400 โวลต์ 5 แอมป์ จำนวน 2 ตัว

1.2.6.7 ตัวเก็บประจุ : พิกัดไม่ต่ำกว่า 160 ไมโครฟาราด 100 โวลต์ จำนวน 2 ตัว

1.2.6.8 โหลดตัวต้านทาน : ขนาดไม่ต่ำกว่า 40 โอห์ม 20 วัตต์ จำนวน 2 ตัว

1.2.6.9 โหลดตัวต้านทาน : ขนาดไม่ต่ำกว่า 80 โอห์ม 20 วัตต์ จำนวน 1 ตัว

1.2.6.10 โหลดตัวเหนี่ยวนำ : ขนาดไม่ต่ำกว่า 8 มิลลิไฮนรี จำนวน 1 ตัว

1.2.6.11 ใบงานการทดลอง อย่างน้อยดังต่อไปนี้

1.2.6.11.1 อินเวอร์เตอร์เฟสเดียว ชนิดรูปคลื่นสี่เหลี่ยม

1.2.6.11.2 อินเวอร์เตอร์เฟสเดียว ชนิดรูปคลื่นไชน์ฟีดบับเบิลยูเอ็ม

1.2.6.11.3 ซีพิกคอนเวอร์เตอร์

1.2.6.11.4 บุสคอนเวอร์เตอร์

1.2.7 เครื่องปรับความเร็วของมอเตอร์

1.2.7.1 พิกัดกำลังไม่ต่ำกว่า 700 วัตต์ หรือ ไม่ต่ำกว่า 0.9 แรงม้า

1.2.7.2 แรงดันอินพุต : ชนิดหนึ่งเฟสความถี่ 50 หรือ 60 เฮิรตซ์ แรงดัน 220 โวลต์ หรือกว้างกว่า

1.2.7.3 แรงดันเอาต์พุต : ชนิดสามเฟส ไม่ต่ำกว่า 200 โวลต์

1.2.7.4 ความถี่เอาต์พุต : 5 – 90 เฮิรตซ์ หรือกว้างกว่า

1.2.7.5 ความถี่สวิตซ์ : 4 – 12 กิโลเฮิรตซ์ หรือกว้างกว่า

✓
S.H.W.

95% ✓
S.H.W.

✓
S.H.W.

1.2.7.6 ชนิดการควบคุมมอเตอร์ : Flux vector control without sensor, Energy saving, Voltage/frequency ratio หรือเทียบเท่าหรือดีกว่า

1.2.7.7 แอนะล็อกอินพุต : potentiometer ย่านแรงดัน 1-9 โวลต์ หรือกว้างกว่า

1.2.7.8 ดิจิทัลอินพุต : สวิตช์ 6 ลอจิก หรือมากกว่า

1.2.7.9 Close loop Control type : PI Control หรือดีกว่า

1.2.7.10 การป้องกัน : Line supply over voltage and under voltage , Over current between output phases

1.2.7.11 จอแสดงผล : Remote Graphic Display Terminal 8 line , 240 x 160 pixels หรือเทียบเท่าหรือดีกว่า

1.2.7.12 มอเตอร์หนี่ยาน้ำสารเคมี มีคุณสมบัติดังต่อไปนี้

1.2.7.12.1 พิกัดแรงดันมอเตอร์ 220/380 โวลต์ หรือกว้างกว่า

1.2.7.12.2 พิกัดกำลังมอเตอร์ไม่ต่ำกว่า 600 วัตต์ หรือไม่ต่ำกว่า 0.9 แรงม้า

1.2.7.12.3 พิกัดความถี่ 50 หรือ 60 เฮิรตซ์

1.2.7.12.4 จำนวนขั้วแม่เหล็ก 4 ขั้ว

1.2.7.12.5 มีเซนเซอร์วัดความเร็วรอบ แบบ Proximity

1.2.7.12.6 แกนเพลา้มอเตอร์ มี flywheel

1.2.7.13 ใบงานการทดลอง อย่างน้อยดังต่อไปนี้

1.2.7.13.1 การปรับดั้งค่าเครื่องปรับความถี่

1.2.7.13.2 การขับมอเตอร์กระแสสลับควบคุมชนิด Standard

1.2.7.13.3 การขับมอเตอร์กระแสสลับควบคุมชนิด Energy saving

1.2.7.13.4 การขับมอเตอร์กระแสสลับควบคุมชนิด V/F ratio 2 points

1.2.7.13.5 การขับมอเตอร์กระแสสลับควบคุมชนิด V/F ratio 5 points

1.2.7.13.6 การขับมอเตอร์กระแสสลับด้วย PI control

รายละเอียดที่ 2 ชุดปฏิบัติการเรียนรู้ระบบสถานีชาร์จรถยนต์ไฟฟ้า จำนวน 2 ชุด

2.1 รายละเอียดทั่วไป

2.1.1 เป็นชุดทดลองสถานีชาร์จรถยนต์ไฟฟ้าประกอบด้วยการเรียนรู้เกี่ยวกับระบบและมาตรฐานการชาร์จ

รถยนต์ไฟฟ้า การทดลองเครื่องชาร์จรถยนต์ไฟฟ้า การทดสอบจำลองชาร์จรถยนต์ไฟฟ้า

2.1.2 ชุดทดลองสามารถวางแผนโดยปฏิบัติการได้

2.1.3 รองรับการใช้งานร่วมกับระบบไฟฟ้า 3 เฟส 220/380 โวลต์ 50 เฮิรตซ์

2.1.4 มีใบงานการทดลองสำหรับนักศึกษาและคู่มือผู้สอน

2.2 รายละเอียดทางเทคนิค



2.2.1 มีชุดควบคุมการชาร์จรถยนต์ไฟฟ้า (Electric Vehicle Charge Controller) จำนวน 1 ชุด

2.2.1.1 รองรับระบบไฟฟ้าอินพุต สามเฟส 220/380 โวลต์ 50 เฮิรตซ์ หรือเทียบเท่า

2.2.1.2 มี Circuit Breaker, Residual-Current Device (RCD) , Pilot Lamp และ Emergency switch

2.2.1.3 มีพิกัดกำลังไฟฟ้าไม่ต่ำกว่า 10 กิโลวัตต์

2.2.1.4 รองรับการใช้งานร่วมกับหัวชาร์จ ชนิด IEC 62196-2 type 2

2.2.1.5 มีพิกัดกระแสที่สามารถปรับค่าได้ 8 , 10 , 13 , 16 แอมป์ หรือเทียบเท่า หรือดีกว่า

2.2.1.6 การระบบป้องกันแรงดันสูงเกิน, แรงดันต่ำเกิน, กระแสสูงเกิน, อุณหภูมิสูงเกิน, RCD

2.2.1.7 มีฟังก์ชันการใช้งาน RFID

2.2.1.8 มีฟังก์ชันการเชื่อมต่อ WiFi และ mobile application

2.2.1.9 มีหน้าจอแสดงผลแอลซีดี (LCD) หรือเทียบเท่า หรือดีกว่า ซึ่งสามารถแสดงค่าแรงดันไฟฟ้า,

กระแสไฟฟ้า, กำลังไฟฟ้า, พลังงานไฟฟ้า, อุณหภูมิได้

2.2.2 ชุดทดสอบจำลองชาร์จรถยนต์ไฟฟ้า (Electric Vehicle Simulator) จำนวน 1 ชุด

2.2.2.1 รองรับระบบไฟฟ้าอินพุตสามเฟส 220/380 โวลต์ 50 เฮิรตซ์ หรือเทียบเท่า

2.2.2.2 มีฟังก์ชัน PP state simulation, Proximity Pilot, CP state simulation

2.2.2.3 มีขั้ววัดไฟฟ้า L1 , L2 , L3 , N (ขั้วขนาด 4 มิลลิเมตร) หรือดีกว่า

2.2.2.4 มีขั้ววัดสัญญาณ CP , PP , PE (ขั้วขนาด 2 มิลลิเมตร) หรือดีกว่า

2.2.2.5 มีไฟแสดงผลเป็นแบบไฟลอดแลมป์ทั้ง 3 เพส

2.2.2.6 มีโหลดจำลองตัวถังท่าน พิกัดไม่ต่ำกว่า 1,000 วัตต์ จำนวนอย่างน้อย 3 ตัว

2.2.2.7 ชุดควบคุมการชาร์จรถยนต์ไฟฟ้าและชุดทดสอบจำลองชาร์จรถยนต์ไฟฟ้า ติดตั้งอยู่บน

แผง

(Panel) เดียวกัน

2.2.3 มีเครื่องมือวัดและทดสอบสำหรับใช้งานร่วมกับชุดทดสอบสถานีชาร์จรถยนต์ไฟฟ้า

2.2.3.1 เครื่องทดสอบเครื่องชาร์จรถยนต์ไฟฟ้า จำนวน 1 ตัว

2.2.3.1.1 มี PE test หรือ pre-test Earth fault หรือ error

2.2.3.1.2 มีฟังก์ชัน PP simulation 13 A, 20 A, 32 A, 63 A หรือมากกว่า

2.2.3.1.3 มีฟังก์ชัน CP simulation A, B, C, D หรือมากกว่า

2.2.3.1.4 มีฟังก์ชัน Outputs Measuring terminal L1, L2, L3, N, PE (240/400 VAC, 10A หรือสูงกว่า)



2.2.3.1.5 CP signal output ประมาณ 12V หรือ \pm 12V หรือ PWM หรือเทียบเท่า

2.2.3.1.6 รองรับ Charging cable connector Type 2 AC charging mode 3, IEC62196

2

หรือเทียบเท่า หรือดีกว่า

2.2.3.1.7 มี Measurement category CAT II , 250 V หรือเทียบเท่า หรือดีกว่า

2.2.3.1.8 มีมาตรฐานการปกป้อง (IP Rating) ไม่น้อยกว่า IP44 หรือเทียบเท่า หรือ

ดีกว่า

2.2.3.2 ดิจิทัลมัลติมิเตอร์ จำนวน 1 ตัว

2.2.3.2.1 วัดแรงดันไฟฟ้า กระแสสลับไม่ต่ำกว่า 600 โวลต์

2.2.3.2.2 วัดกระแสไฟฟ้า กระแสสลับไม่ต่ำกว่า 10 แอมเปอร์

2.2.3.2.3 วัดแรงดันไฟฟ้า กระแสตรงไม่ต่ำกว่า 600 โวลต์

2.2.3.2.4 วัดกระแสไฟฟ้า กระแสตรงไม่ต่ำกว่า 10 แอมเปอร์

2.2.3.2.5 วัดค่าตัวเก็บประจุ ไม่ต่ำกว่า 5 มิลลิฟารัด

2.2.3.2.6 วัดค่าตัวต้านทาน ไม่ต่ำกว่า 10 เมกกะโอห์ม

2.2.3.2.7 วัดค่าความถี่ ไม่ต่ำกว่า 1 เมกกะเฮิรตซ์

2.2.3.2.8 วัดค่าดิวตี้ไซเคิล 1 – 98 % หรือกว้างกว่า

2.2.3.3 แคลมป์วัดกระแสไฟฟ้า จำนวน 1 ตัว

2.2.3.3.1 วัดกระแสไฟฟ้า กระแสสลับไม่ต่ำกว่า 10 แอมเปอร์

2.2.3.3.2 วัดกระแสไฟฟ้า กระแสตรงไม่ต่ำกว่า 10 แอมเปอร์

2.2.3.3.3 วัดแรงดันไฟฟ้า กระแสสลับไม่ต่ำกว่า 600 โวลต์

2.2.3.3.4 วัดแรงดันไฟฟ้า กระแสตรงไม่ต่ำกว่า 600 โวลต์

2.2.3.3.5 วัดค่าตัวต้านทาน ไม่ต่ำกว่า 10 เมกกะโอห์ม

2.2.3.3.6 วัดค่าตัวเก็บประจุ ไม่ต่ำกว่า 10 มิลลิฟารัด

2.2.3.4 ออสซิลโลสโคป จำนวน 1 ตัว

2.2.3.4.1 เป็นออสซิลโลสโคปแบบมือถือ ใช้งานร่วมกับแบตเตอรี่

2.2.3.4.2 มีแบบดิจิทัลไม่ต่ำกว่า 20 เมกกะเฮิรตซ์ หรือดีกว่า

2.2.3.4.3 มีช่องวัดสัญญาณอินพุต จำนวน 2 ช่อง หรือดีกว่า

2.2.3.4.4 มีฟังก์ชันมัลติมิเตอร์ หรือมากกว่า

2.2.3.5 เครื่องวัดชนวน จำนวน 1 ตัว

2.2.3.5.1 มีพิกัดแรงดันทดสอบไม่ต่ำกว่า 200, 400, 800, 2,000 โวลต์

2.2.3.5.2 สามารถวัดค่าชนวนได้ไม่ต่ำกว่า 5 กิกะโอห์ม หรือดีกว่า

2.2.3.5.3 มีจอแสดงผล จอแอลซีดี หรือเทียบเท่า หรือดีกว่า

Sawatdeek
95% ✓
JPK

2.2.3.6 อุปกรณ์วัดสำดับไฟฟ้า จำนวน 1 ตัว

2.2.3.6.1 มีพิกัดแรงดัน 100 – 500 โวลต์ หรือกว้างกว่า

2.2.3.6.2 แสดงผลการวัดผ่านจอ LED หรือดีกิว่า

2.2.3.6.3 มีพิกัดความถี่ 40 – 60 เฮิรตซ์ หรือกว้างกว่า

2.3.4 มีใบงานการทดลองนักศึกษา และคู่มือผู้สอน จำนวน 1 ชุดมีหัวข้อการเรียนรู้อย่างน้อยดังต่อไปนี้

2.3.4.1 มาตรฐานเครื่อง查ร์จรถยนต์ไฟฟ้า

2.3.4.2 การทดสอบเครื่อง查ร์จรถยนต์ไฟฟ้า

2.3.4.2.1 PP state simulation (open, 13 , 20 , 32 , 63A) : Proximity Pilot

2.3.4.2.2 CP state simulation (A, B, C, E) : Control Pilot

2.3.4.2.3 การจำลอง查ร์จรถยนต์ไฟฟ้า

2.3.4.2.4 การทดสอบความผิดพลาดต่าง ๆ

2.3.4.3 การใช้งานเครื่อง查ร์จรถยนต์ไฟฟ้า

2.3.4.3.1 การติดตั้งเครื่อง查ร์จรถยนต์ไฟฟ้า

2.3.4.3.2 การใช้งาน RFID

2.3.4.3.3 การปรับค่ากระแส查ร์จ

2.3.4.3.3 การตั้งเวลา查ร์จ

2.3.4.3.4 การใช้งานแอปพลิเคชันบนมือถือ

รายละเอียดที่ 3 ชุดปฏิบัติการเรียนพื้นฐานทางด้านไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ จำนวน 10 ชุด

3.1 รายละเอียดทั่วไป

3.1.1 เป็นปฏิบัติการทดลองที่ออกแบบมาเพื่อในในการเรียนการสอนพื้นฐานด้านไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์

3.1.2 มีเอกสารประกอบการเรียนรู้ จำนวน 2 หลักสูตร โดยแต่ละหลักสูตรประกอบไปด้วยใบงาน หรือกิจกรรมการเรียนรู้

3.1.3 มีศูนย์การเรียนรู้ออนไลน์โดยสามารถดูคู่มือหรือใบงานสำหรับใช้ในการทดลองร่วมกับชุดฝึกปฏิบัติการได้ โดยผู้เข้าชมจะต้องแนบเอกสารแสดงแหล่งที่มาของศูนย์การเรียนรู้ออนไลน์เพื่อประกอบการพิจารณาด้วย

3.2 รายละเอียดทางเทคนิค

3.2.1 มีฐานสำหรับต่อวงจร (baseboard) ติดตั้งเสาโลหะสำหรับรองรับการต่อวงจร ขนาด 7 x 5 (35 เสา) จำนวน 1 แผ่น

3.2.2 มีโมดูลลดนิโครมขนาดไม่น้อยกว่า 0.075 ตารางมิลลิเมตร จำนวน 3 โมดูล



- 3.2.3 มีโมดูลตัวเก็บประจุ ขนาด 1 ไมโครฟาร์ด จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.4 มีโมดูลตัวเก็บประจุ ขนาด 1,000 ไมโครฟาร์ด จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.5 มีโมดูลตัวเก็บประจุ ขนาด 2,200 ไมโครฟาร์ด จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.6 มีโมดูลตัวเก็บประจุ ขนาด 22,000 ไมโครฟาร์ด จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.7. มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 10 โอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.8 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 47 โอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.9 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 68 โอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.10 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 100 โอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.11 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 270 โอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.12 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 1 กิโลโอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.13 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 2.2 กิโลโอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.14 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 5.6 กิโลโอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.15 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 10 กิโลโอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.16 มีโมดูลตัวต้านทาน ขนาด 22 กิโลโอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.17 มีแหล่งจ่ายไฟแบบปรับค่าได้ จำนวน 1 ชิ้น
- 3.2.18 มีโมดูลเทอร์มิสเตอร์ ขนาด 4.7 กิโลโอห์ม จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.19 มีโมดูลสวิตซ์ เปิด-ปิด จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.20 มีโมดูลไดโอดเปล่งแสง สีแดง จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.21 มีโมดูลโฟโตทรานซิสเตอร์ จำนวน 1 โมดูล
- 3.2.22 มีโมดูลแรงถ่านขนาด AA จำนวน 3 โมดูล
- 3.2.23 มีกล่องสำหรับจัดเก็บอุปกรณ์พร้อมฝาปิด จำนวน 1 ชุด
- 3.2.24 มีโมดูลหลอดไฟขนาดเล็ก จำนวน 3 โมดูล
- 3.2.25 มีขดลวดเหนี่ยวนำ 400 turn จำนวน 1 ชิ้น

รายละเอียดที่ 4 แหล่งจ่ายไฟฟ้ากระแสตรง จำนวน 10 ชุด

รายละเอียดทางเทคนิค

- 4.1.1 เป็นแหล่งจ่ายไฟแบบ DC ที่มีหน้าจอแสดงผลแบบ 4 digit LED
- 4.1.2 มีกำลังไฟฟ้าข้ออกขนาดไม่น้อยกว่า 150 วัตต์
- 4.1.3 สามารถจ่ายแรงดันไฟฟ้าสูงสุดได้ไม่ต่ำกว่า 30 โวลต์
- 4.1.4 สามารถจ่ายกระแสไฟฟ้าได้สูงสุดไม่ต่ำกว่า 5 แอมเปอร์
- 4.1.5 Load Regulation Voltage <0.01% +5V หรือดีกว่า
- 4.1.6 Load Regulation Current <0.1% +10mA หรือดีกว่า
- 4.1.7 Line Regulation Voltage <0.01% +3V หรือดีกว่า

Handwritten signatures and initials in blue ink, likely belonging to the project team or review panel.

- 4.1.8 Line Regulation Current $<0.1\% +3mA$ หรือดีกว่า
- 4.1.9 Ripple noise Voltage $\leq 2mV_{rms}$ หรือดีกว่า
- 4.1.10 Ripple noise Current $\leq 3mA_{rms}$ หรือดีกว่า
- 4.1.11 Display 4-digit voltage & current display หรือดีกว่า
- 4.1.12 Power voltage AC 220V หรือดีกว่า
- 4.1.13 Frequency 50Hz/60Hz หรือดีกว่า
- 4.1.14 หน้าจอ FT LCD ขนาดไม่ต่ำกว่า 4.3 นิ้ว
- 4.1.15 ผู้เสนอราคาจะต้องมีเอกสารยืนยันการแต่งตั้งตัวแทนจำหน่ายจากผู้ผลิต หรือตัวแทนจำหน่ายภายในประเทศไทย โดยให้ยื่นเอกสารขณะเข้าเสนอราคา

รายละเอียดที่ 5 เครื่องกำเนิดสัญญาณไฟฟ้าความถี่ 20MHz จำนวน 10 ชุด

5.1 รายละเอียดทางเทคนิค

- 5.1.1 เป็นเครื่องกำเนิดสัญญาณรูปคลื่นทางไฟฟ้าแบบ 2 ช่องสัญญาณ สามารถผลิตสัญญาณความถี่ได้สูงสุด
ไม่ต่ำกว่า 20MHz
- 5.1.2 มีอัตราสุ่มสัญญาณสูงสุดไม่ต่ำกว่า 200 MSa/s หน้าจอแนวตั้งขนาด 16 bit (Vertical resolution)
- 5.1.3 มีการมอดูลเดตสัญญาณที่หลากหลาย เช่น AM, FM, PM, ASK, FSK, PSK และ PWM
- 5.1.4 หน้าจอขนาดไม่ต่ำกว่า 4 นิ้ว TFT LCD, WVGA ความละเอียด 480 x 272
- 5.1.5 รองรับการสร้างสัญญาณ Sine, Square, Ramp, Pulse, Noise, DC, Arb, AM, FM, PM, ASK, FSK,
PSK, PWM, frequency sweep, burst หรือดีกว่า
- 5.1.6. มีโหมดการทำงานไม่น้อยกว่าดังนี้ ประกอบด้วย Output gating, continuous, modulation,
frequency sweep
- 5.1.7 Frequency Characteristics
- 5.1.7.1 Sine 1 μ Hz – 20MHz
 - 5.1.7.2 Square / Pulse 1 μ Hz – 10MHz
 - 5.1.7.3 Ramp 1 μ Hz – 400kHz
- 5.1.8 Gauss noise 40MHz
- 5.1.9 Resolution 1 μ Hz
- 5.1.10 Initial accuracy $<30ppm$
- 5.1.11 Temperature stability $\pm 2ppm$

Handwritten signatures and initials in blue ink, likely belonging to the signatories of the document.

5.2.12 Aging rate $\pm 50\text{ppm}$

5.2.13. ผู้เสนอราคาจะต้องมีเอกสารยืนยันการแต่งตั้งตัวแทนจำหน่ายจากผู้ผลิต หรือตัวแทนจำหน่ายภายในประเทศไทย โดยให้ยื่นเอกสารขณะเข้าเสนอราคา

รายละเอียดที่ 6 ดิจิตอลออสซิลโลสโคปขนาด 70MHz 2 ช่องสัญญาณ จำนวน 10 ชุด

6.1 รายละเอียดทางเทคนิค

6.1.1 เป็นเครื่องมือวัดสัญญาณทางไฟฟ้าแบบ ดิจิตอลออสซิลโลสโคป ที่มีช่วงความถี่การทำงานตั้งแต่ DC

ถึง 70 MHz

6.1.2 สามารถวัดสัญญาณได้พร้อมกัน 2 ช่องสัญญาณเป็นอย่างน้อย

6.1.3 อัตราการสุ่มข้อมูลสูงสุด (SAMPLING RATE) 500MSa/s

6.1.4 จอภาพสามารถแสดงรายละเอียดได้อย่างชัดเจน เป็น LCD ขนาด 7 นิ้ว ความละเอียด 800 x 480 pixel หรือดีกว่า

6.1.5 สามารถวัดสัญญาณความถี่ได้ไม่น้อยกว่า 30 รูปแบบ

6.1.6 ใช้กับระบบไฟฟ้า 220V, 50 Hz

6.1.7 Vertical system

6.1.7.1 Coupling AC, DC, GND

6.1.7.2 Max input voltage 400V Max

6.1.7.3 Vertical resolution 8 bit

6.1.7.4 V/div 1mV/div – 20V/div

6.1.8 Horizontal system

6.1.8.1 Time base scale 2ns/div to 50 s/div

6.1.8.2 Input Impedance $1M\Omega$

6.1.8.3 Sampling rate $\pm 50\text{ppm}$

6.1.9 Trigger

6.1.9.1 Trigger sensitivity $\leq 1\text{div}$

6.1.9.2 Trigger mode Auto, Normal, Single

6.1.9.3 Holdoff Range 80ns – 1.5s

6.1.9.4 Edge Trigger

6.1.9.5 Slope Rise, Fall

6.1.10 Math

6.1.10.1 Math operation +, -, \times , \div

S. M. 95% 8hr ✓

6.1.10.2 Vertical Scale Vrms ,dBVrms

6.1.11. ผู้เสนอราคากำต้องมีเอกสารยืนยันการแต่งตั้งตัวแทนจำหน่ายจากผู้ผลิต หรือตัวแทนจำหน่ายภายในประเทศ โดยให้ยื่นเอกสารขณะเข้าเสนอราคา

รายละเอียดที่ 7 ดิจิทัลมัลติมิเตอร์แบบพกพา จำนวน 10 ชุด

7.1 รายละเอียดทางเทคนิค

7.1.1 เป็นดิจิทัลมัลติมิเตอร์แบบ True RMS ขนาด Display Count ไม่น้อยกว่า 20,000 Count

7.1.2 มีหน้าจอแสดงผลตัวเลข และ Analog bar graph พร้อมไฟ backlight หรือดีกว่า

7.1.3 มีปุ่ม Hold

7.1.4 มีปุ่มสำหรับดูค่า Peak Max Min

7.1.5 รองรับการเชื่อมต่อ USB

7.1.6 สามารถวัดแรงดันไฟฟ้ากระแสตรงได้สูงสุด 1,000 โวลต์

7.1.7 สามารถวัดแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับได้สูงสุด 1,000 โวลต์

7.1.8 สามารถวัดกระแสไฟฟ้ากระแสตรงได้สูงสุด 20 แอมป์

7.1.9 สามารถวัดกระแสไฟฟ้ากระแสสลับได้สูงสุด 20 แอมป์

7.1.10 สามารถวัดค่าความต้านทานได้สูงสุดไม่น้อยกว่า 200 เมกะโอห์ม

7.1.11 สามารถวัดค่าตัวเก็บประจุได้สูงสุดไม่น้อยกว่า 200 มิลลิเฟาร์ด

7.1.12 สามารถวัดความถี่ได้สูงสุดไม่น้อยกว่า 200 เมกะเฮิรตซ์

7.1.13 สามารถวัดค่าดิจิต์ไซเคิลได้ 0.1% ~ 99.9% หรือดีกว่า

7.1.14 รองรับการวัดไดโอด และความต่อเนื่องทางไฟฟ้า

รายละเอียดที่ 8 ชุดประมวลผลและวิเคราะห์ด้านอิเล็กทรอนิกส์กำลังขั้นสูง จำนวน 10 ชุด

8.1 รายละเอียดทางเทคนิค

8.1.1 หน่วยประมวลผลกลาง (CPU) ไม่น้อยกว่า 14 แกนหลัก (14 core) และ 18 แกนเสริมอ่อน (18 Thread)

และมีเทคโนโลยีเพิ่มสัญญาณนาฬิกาได้ในกรณีที่ต้องใช้ความสามารถในการประมวลผลสูง (Turbo

Boost หรือ Max Boost) โดยมีความเร็วสัญญาณนาฬิกาสูงสุด ไม่น้อยกว่า 4.5 GHz จำนวน 1 หน่วย

8.1.2 หน่วยประมวลผลกลาง (CPU) มีหน่วยความจำแบบ Cache Memory รวมในระดับ (Level) เดียวกัน

ขนาดไม่น้อยกว่า 18 MB

8.1.3 ระบบ Bios ของเครื่องคอมพิวเตอร์ต้องมีเครื่องหมายการค้าเดียวกันกับผลิตภัณฑ์ที่เสนอ ต้องสามารถ

แสดงหมายเลขเครื่อง (Serial Number) ที่ตรงกับหมายเลขที่ติดมากับตัวเครื่องได้

8.1.4 มีหน่วยความจำหลักแบบ (RAM) ชนิด DDR5 หรือดีกว่าที่มีขนาดไม่น้อยกว่า 16 GB และตัวเครื่อง

สามารถเพิ่มขยายหน่วยความจำได้สูงสุดไม่น้อยกว่า 64 GB

8.1.5 มีหน่วยจัดเก็บข้อมูล/อ่านข้อมูล (Hard Disk Drive) ชนิด Solid State Drive มีขนาดความจุไม่น้อยกว่า 512 GB จำนวน 1 หน่วย

8.1.6 มีส่วนควบคุมการเชื่อมต่อ กับระบบเครือข่าย (Network Controller) เป็นอุปกรณ์ที่ติดตั้งอยู่บน Mainboard (Built-in on Board) ซึ่งสนับสนุนความเร็ว 10/100/1000 Mbps โดยมี Interface เป็นแบบ RJ-45 หรือแบบเชื่อมต่อภายนอก (External)

8.1.7 มี Hardware หรือ Firmware ทำหน้าที่เข้ารหัสและถอดรหัสข้อมูลโดยเฉพาะตามมาตรฐาน TPM

2.0

หรือดีกว่า เพื่อใช้ในการรักษาความปลอดภัยของข้อมูล

8.1.8 มีช่องเชื่อมต่อ (Interface) แบบ USB A (USB 5Gbps) หรือดีกว่า ไม่น้อยกว่า 2 ช่อง

8.1.9 มีช่องเชื่อมต่อ (Interface) แบบ USB C (USB 10Gbps) หรือดีกว่า ไม่น้อยกว่า 2 ช่อง

8.1.10 มีจอแสดงภาพขนาดไม่น้อยกว่า 16 นิ้ว มีความละเอียดไม่ต่ำกว่า 1,920 x 1,200 pixels จำนวน 1 หน่วย

8.1.11 มีกล้องเว็บแคม ความละเอียดไม่น้อยกว่า 1,280 x 720 Pixel (HD 720p)

8.1.12 มีเมมาร์ จำนวน 1 ชุด

8.1.13 มีคีย์บอร์ดภาษาไทยพร้อมปุ่ม Numpad ติดตั้งมาอยู่บนแผงเดียวกัน

8.1.14 มีซอฟต์แวร์ที่เป็นเครื่องหมายการค้าเดียวกับตัวเครื่อง หรือระบบเพื่อวินิจฉัยการทำงานของฮาร์ดแวร์

(Hardware Diagnostics) ซึ่งสร้างขึ้นโดยใช้อินเตอร์เฟซเฟิร์มแวร์ Unified Extensible (UEFI) สามารถตรวจสอบการทำงานของอุปกรณ์ต่าง ๆ (Component test) ได้ไม่ต่ำกว่า 10 รายการ เช่น Processors, Memory, Hard Drive, System Board, Optical Drive, Video Component และ I/O Devices เป็นต้น โดยซอฟต์แวร์ดังกล่าวสามารถ Download ได้จากเวปไซต์ของ

บริษัท

เจ้าของผลิตภัณฑ์คอมพิวเตอร์ที่เสนอ

8.1.15 มีซอฟต์แวร์ที่เป็นเครื่องหมายการค้าเดียวกับตัวเครื่องที่เสนอ ที่สามารถแสดงรายละเอียดของ Hardware ต่าง ๆ ภายในตัวเครื่อง (System Information) ได้ และ สามารถบอกรายละเอียด เวอร์ชันของ Software และ Drivers ที่ติดตั้งภายในตัวเครื่องได้ และสามารถทำเป็นรายงาน (Report) ออกมายื่นรูปแบบ HTML ได้ โดยซอฟต์แวร์ดังกล่าวสามารถ Download ได้จากเวปไซต์

ไซต์

S. W. S. W.

นาย สมชาย ใจดี

ของบริษัทเจ้าของผลิตภัณฑ์คอมพิวเตอร์ที่เสนอ

8.1.16 บริษัทผู้ผลิตได้รับการรับรองมาตรฐานระบบคุณภาพ ISO 9001-2015 และ ISO 14001-2015
Series

8.1.15 ผู้เสนอราคาต้องมีหนังสือรับรองจากผู้ผลิต หรือเจ้าของผลิตภัณฑ์ ว่าเป็นตัวแทนจำหน่าย
โดยตรง

ณ วันที่เสนอราคา

รายละเอียดที่ 9 ตัวอย่างบัญชีการและเก้าอี้สำหรับผู้เรียน จำนวน 10 ชุด

9.1 รายละเอียดทางเทคนิค

9.1.1 โดยมีขนาดกว้างไม่น้อยกว่า 1,500 มิลลิเมตร ลึกไม่น้อยกว่า 600 มิลลิเมตร สูงไม่น้อยกว่า 750 มิลลิเมตร

9.1.2 หน้าท็อบโดยตัวผลิตจากไม้ปาร์ติเกลบอร์ดเคลือบผิวด้วยเมลาเมิน หนาไม่น้อยกว่า 25 มิลลิเมตร
หรือตืกกว่า

9.1.3 โครงขาโดยตัวผลิตจากโลหะ

9.1.4 มีแผ่นบังตา ผลิตจากไม้ปาร์ติเกลบเคลือบผิวด้วยเมลาเมิน ยึดซิดกับได้แผ่นท็อบ

9.1.5 มีปุ่มหมุนสำหรับปรับระดับที่ปลายขาโดย

9.1.6 มีลิ้นชักติดตั้งมากับตัวโดยตัวจำนวน 3 ชั้น หรือตืกกว่า

9.1.7 มีเก้าอี้สำหรับผู้เรียน

9.1.7.1 ขนาดไม่น้อยกว่า 60 x 55 x 90 เซนติเมตร (กว้างxลึกxสูง)

9.1.7.2 มีที่เท้าแขนและพนักพิง สามารถปรับระดับสูงต่ำได้

9.1.7.3 โครงขาเก้าอี้ผลิตจากโลหะ

เงื่อนไขข้อที่

ผู้เสนอราคาจะต้องทำตารางเปรียบเทียบคุณสมบัติของครุภัณฑ์ โดยเปรียบเทียบระหว่างคุณสมบัติของครุภัณฑ์ที่มีมหาวิทยาลัยกำหนดเปรียบเทียบกับคุณสมบัติของครุภัณฑ์ที่ผู้เสนอราคนำเสนอ พร้อมทั้งแนบแคตตาล็อกประกอบครุภัณฑ์ทุกรายการ โดยทำการเขียนหมายเลขอีกครั้งหนึ่งให้ตรงกับคุณสมบัติที่ผู้เสนอราคนำเสนอ หากครุภัณฑ์รายการใดไม่มีข้อความหรือรายละเอียดตรงตามที่มหาวิทยาลัยฯ กำหนดอยู่ภายในแคตตาล็อกที่นำเสนอ ให้ผู้เสนอราคนำไปรับรองคุณสมบัติของครุภัณฑ์ที่นำเสนอจากเจ้าของผลิตภัณฑ์หรือตัวแทนจำหน่ายจากผู้ผลิตหรือบริษัทสาขาของผู้ผลิตในประเทศไทยโดยแนบเอกสารใบรับรองคุณสมบัติของครุภัณฑ์ที่นำเสนอ ยืนยันมาในวันที่นำเสนอในระบบอิเล็กทรอนิกส์



5. กำหนดเวลาส่งมอบพัสดุ

ภายใน 150 วัน นับตั้งจากวันที่ลงนามในสัญญาซื้อขาย

6. หลักเกณฑ์ในการพิจารณาคัดเลือกข้อเสนอ

แบ่งเป็น 2 ขั้นตอน ดังนี้

6.1 ขั้นตอนที่ 1 คณะกรรมการฯ จะพิจารณาเอกสารที่ยื่นข้อเสนอได้เสนอมาโดยพิจารณาคุณสมบัติ
ความถูกต้องครบถ้วนตามเงื่อนไข

6.2 ขั้นตอนที่ 2 คณะกรรมการฯ จะพิจารณาโดยใช้เกณฑ์ราคา พิจารณาจากราคาร่วม

7. วงเงินงบประมาณ/วงเงินที่ได้รับการจัดสรร

วงเงิน 8,456,500 บาท (แปดล้านสี่แสนห้าหมื่นหกพันห้าร้อยบาทถ้วน)

8. กำหนดการจ่ายเงิน

กำหนดจ่ายเงินเพียง 1 งวด เปิกจ่ายเมื่อผู้ขายดำเนินงานทั้งหมดเสร็จสิ้นเป็นไปตามสัญญา และคณะกรรมการ
ตรวจสอบพัสดุลงนามตรวจรับเรียบร้อยแล้ว

9. อัตราค่าปรับ

ร้อยละ 0.20

10. กำหนดระยะเวลาจัดประชุมความชำรุดบกพร่อง

ระยะเวลาไม่น้อยกว่า 1 ปี



95 ๙๕ ✓



81 ๘๑ ✓